

Capítulo 8 – Momento linear, impulso e colisões

8.1 – Momento linear e impulso

Momento linear (quantidade de movimento) de uma partícula: $\vec{p} = m\vec{v}$

- Grandeza vetorial
- Unidades S.I. : kg.m/s

Momento linear e 2ª Lei de Newton:

$$\sum \vec{F} = m\vec{a} \Rightarrow \sum \vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt}$$

Se a massa é constante:

$$\sum \vec{F} = \frac{d(m\vec{v})}{dt} \Rightarrow \sum \vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$

Formulação original de Newton da sua 2ª Lei (vale apenas em referenciais inerciais)

Impulso de uma força entre instantes de tempo t_1 e t_2 :

$$\vec{J} = \int_{t_1}^{t_2} \sum \vec{F} dt$$

Teorema do impulso-momento linear:

$$\vec{J} = \int_{t_1}^{t_2} \sum \vec{F} dt = \int_{t_1}^{t_2} \frac{d\vec{p}}{dt} dt = \int_{\vec{p}_1}^{\vec{p}_2} d\vec{p} = \vec{p}_2 - \vec{p}_1$$

$$\vec{J} = \Delta\vec{p}$$

Impulso é igual à variação de momento linear

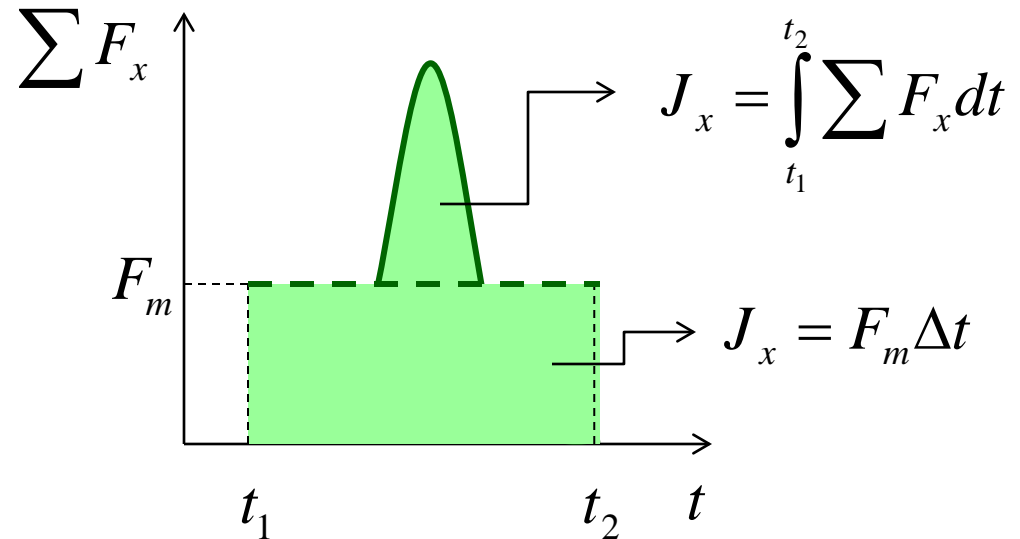
Caso particular: força resultante constante

$$\vec{J} = \int_{t_1}^{t_2} \sum \vec{F} dt = \sum \vec{F} \int_{t_1}^{t_2} dt = \sum \vec{F} (t_2 - t_1) = \sum \vec{F} \Delta t$$

O conceito de impulso é útil para analisar situações onde a força resultante varia muito rapidamente no tempo (**forças impulsivas**):



(Caso 1D)



Força média: magnitude de uma hipotética força constante que, atuando no mesmo intervalo de tempo, produziria o mesmo impulso

$$\vec{J} = \int_{t_1}^{t_2} \sum \vec{F} dt = \vec{F}_m \Delta t \quad \Rightarrow \quad \vec{F}_m = \frac{1}{\Delta t} \int_{t_1}^{t_2} \sum \vec{F} dt$$

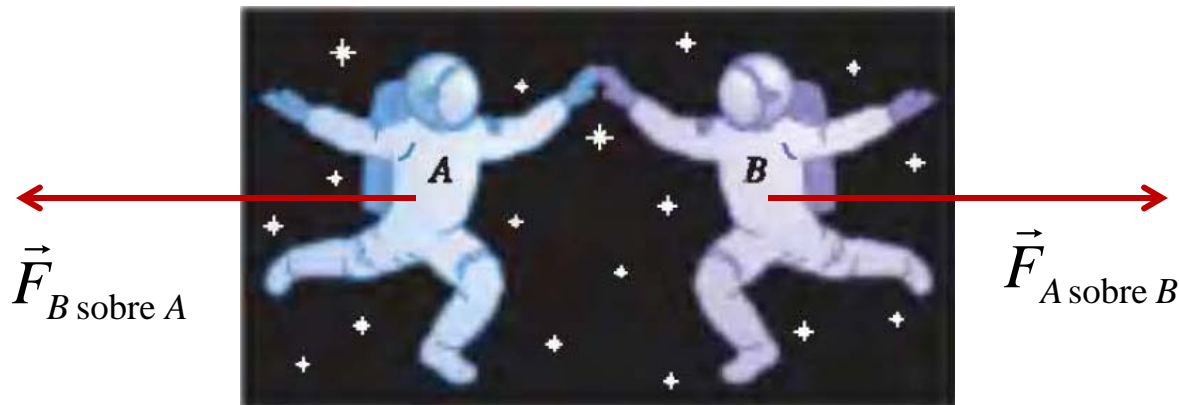
Exemplo: Y&F 8.3

Vídeo: Physics Demonstrations in Mechanics: Part V, No. 7

8.2 – Conservação do momento linear

Considere um **sistema isolado**: Ausência de **forças externas**

Exemplo: Par de astronautas, onde há apenas **forças internas**



Par ação-reação: $\vec{F}_{A \text{ sobre } B} = -\vec{F}_{B \text{ sobre } A}$

Pela 2ª Lei:
$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{F}_{A \text{ sobre } B} = \frac{d\vec{p}_B}{dt} \\ \vec{F}_{B \text{ sobre } A} = \frac{d\vec{p}_A}{dt} \end{array} \right.$$

Assim: $\vec{F}_{A \text{ sobre } B} + \vec{F}_{B \text{ sobre } A} = \frac{d\vec{p}_B}{dt} + \frac{d\vec{p}_A}{dt} = \frac{d(\vec{p}_A + \vec{p}_B)}{dt} = 0$

Definindo o **momento linear total**: $\vec{P} = \vec{p}_A + \vec{p}_B$

Temos: $\frac{d\vec{P}}{dt} = 0$

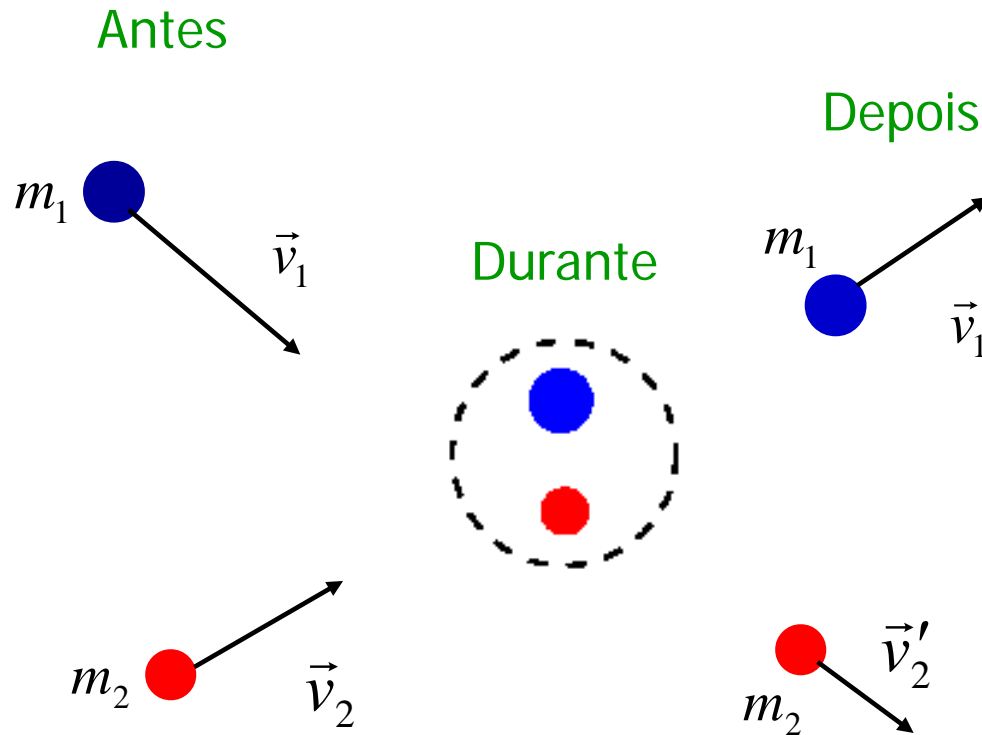
Na ausência de forças externas (sistema isolado),
ou se a resultante das forças externas for nula, o momento linear total se conserva

Lei de Conservação do Momento Linear:

- Pode ser facilmente generalizada para um número qualquer de partículas
- É consequência da 3ª Lei de Newton

Exemplo: Y&F 8.6

8.3 – Colisões

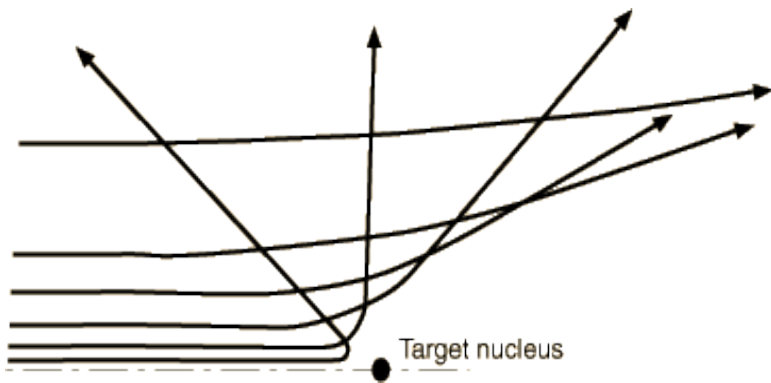


Interação entre pares de partículas com duração extremamente curta. Muitas vezes não conhecemos os detalhes da interação, temos acesso apenas às velocidades logo antes e logo depois da colisão.

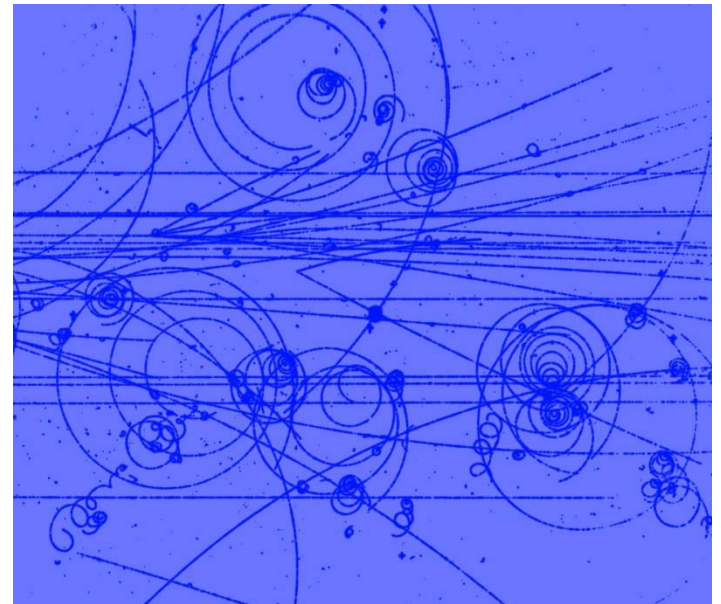
Aplicações



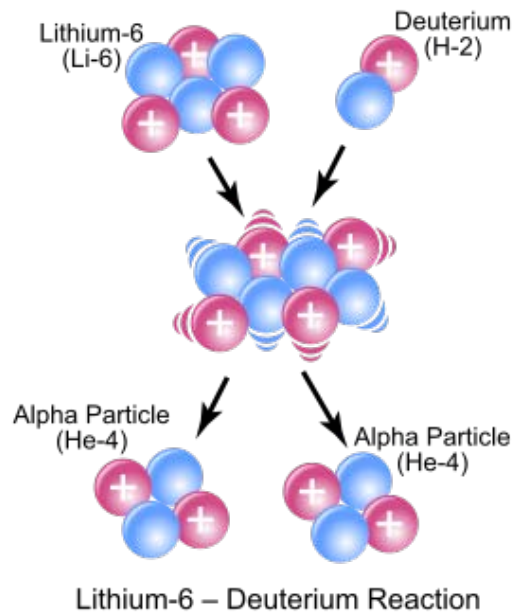
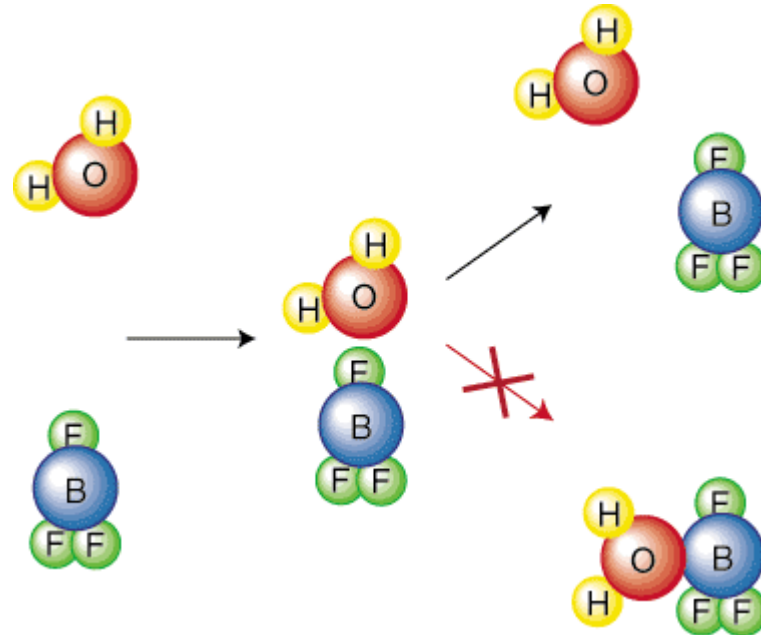
Rutherford (descoberta do núcleo)



Física de partículas elementares



Reações químicas:
Algumas orientações
relativas não favorecem a
reação



Reações nucleares

Na maioria das colisões, podemos supor um **sistema isolado**: Forças internas têm tipicamente duração muito mais curta e intensidade muito maior que as forças externas – podemos usar a **conservação do momento linear**

No entanto, a **energia cinética não se conserva** necessariamente:

- **Colisão elástica**: energia se conserva
- **Colisão inelástica**: energia não se conserva
- **Colisão totalmente inelástica**: perda de energia cinética é máxima (partículas ficam grudadas depois da colisão)

Vídeo: Physics Demonstrations in Mechanics: Part VI, No. 1

Vídeo: Physics Demonstrations in Mechanics: Part II, No. 8

Exemplos: Y&F 8.8 (pêndulo balístico) e 8.9

8.4 – Colisões elásticas

1. Caso geral em 1D

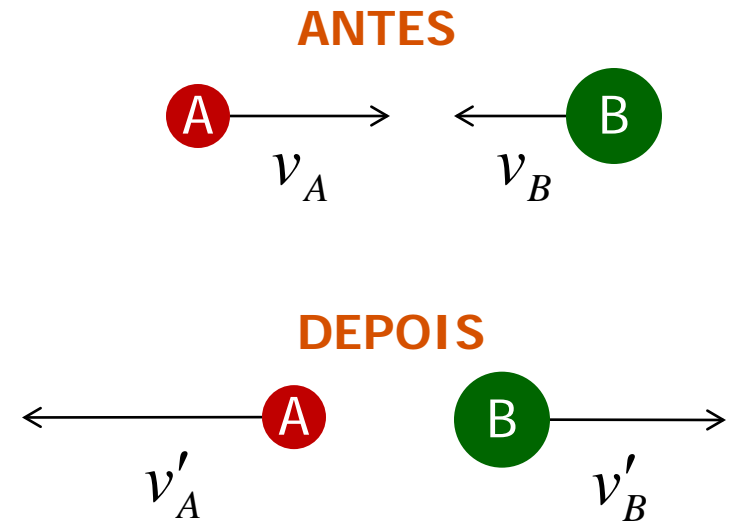
Conservação do momento linear:

$$m_A v_A + m_B v_B = m_A v'_A + m_B v'_B$$

Conservação da energia:

$$\frac{1}{2} m_A v_A^2 + \frac{1}{2} m_B v_B^2 = \frac{1}{2} m_A v'^2_A + \frac{1}{2} m_B v'^2_B$$

Conhecendo-se as massas e as velocidades iniciais, podemos obter as velocidades finais (2 equações e 2 incógnitas)



2. Caso particular em 1D: uma das massas inicialmente parada

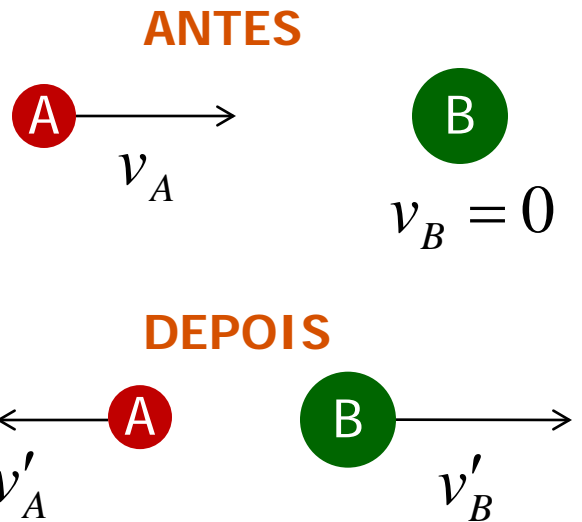
Conservação do momento linear:

$$m_A v_A = m_A v'_A + m_B v'_B$$

Conservação da energia:

$$\frac{1}{2} m_A v_A^2 = \frac{1}{2} m_A v'^2_A + \frac{1}{2} m_B v'^2_B$$

Depois de alguma álgebra (quadro-negro):

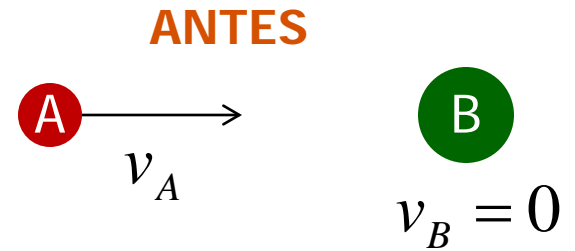


$$\begin{cases} v'_A = \frac{m_A - m_B}{m_A + m_B} v_A \\ v'_B = \frac{2m_A}{m_A + m_B} v_A \end{cases}$$

2.1 - Caso ainda mais particular (1):

$$m_B \gg m_A$$

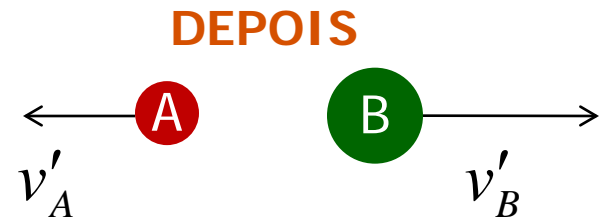
$$\begin{cases} v'_A \approx -v_A \\ v'_B \approx 0 \end{cases}$$



2.2 - Caso ainda mais particular (2):

$$m_A \gg m_B$$

$$\begin{cases} v'_A \approx v_A \\ v'_B \approx 2v_A \end{cases}$$



2.3 - Caso ainda mais particular (3):

$$m_A = m_B$$

$$\begin{cases} v'_A = 0 \\ v'_B = v_A \end{cases}$$

Demonstração: Bola de tênis e de basquete

Exemplo: Y&F 8.12 (caso 2D)

Colisão elástica e velocidade relativa

Conservação do momento linear:

$$m_A v_A + m_B v_B = m_A v'_A + m_B v'_B$$

Conservação da energia:

$$\frac{1}{2} m_A v_A^2 + \frac{1}{2} m_B v_B^2 = \frac{1}{2} m_A v'^2_A + \frac{1}{2} m_B v'^2_B$$

Depois de alguma álgebra (quadro-negro): $(v_A - v_B) = -(v'_A - v'_B)$

Definindo a velocidade relativa de A em relação a B: $v_{rel} = v_A - v_B$

Assim:

$$v_{rel} = -v'_{rel}$$

Uma colisão elástica apenas inverte o sentido da velocidade relativa

Exercícios propostos
Física I – Mecânica
Sears-Zemansky & Young-Freedman
12a. Edição - Pearson - Addison-Wesley

Cap8:

1, 3, 6, 8, 13, 17, 18, 20, 21, 24, 29, 41, 43

Próximas aulas:

4a. Feira 19/10: Vista da P1 (A-J: 12-12:30h, L-Z:12:30h-13h),
e Aula de Exercícios (sala A-327)

6a. Feira 21/10: Aula de Magna (sala A-343)